USMC4N - Programmation pour la robotique - Mise en oeuvre

Mis à jour le 10-02-2025



Code : USMC4N

Unité spécifique de type mixte

4 crédits

Responsabilité nationale : EPN03 - Electroniques, électrotechnique, automatique et mesure (EEAM) / Jérémy VAN GORP

Présentation

Objectifs pédagogiques

• La PHL (programmation hors ligne) en phase de mise au point : optimisation et améliorations
• Mode apprentissage
• Mise en œuvre d'un robot dans son environnement

• Calibrage et maintenance d'un robot

Programme

Contenu

• Maitriser les phases d'intégration d'un robot industriel,
• Garantir la sécurité, proposer et développer une solution adaptée

Modalités de validation

- Projet(s)