

# USMC4N - Programmation pour la robotique - Mise en oeuvre

## Présentation

### Objectifs pédagogiques

- La PHL (programmation hors ligne) en phase de mise au point : optimisation et améliorations
- Mode apprentissage
- Mise en oeuvre d'un robot dans son environnement
  
- Calibrage et maintenance d'un robot

## Programme

### Contenu

- Maitriser les phases d'intégration d'un robot industriel,
- Garantir la sécurité, proposer et développer une solution adaptée

### Modalités de validation

- Projet(s)

Mis à jour le 10-02-2025



**Code : USMC4N**

Unité spécifique de type mixte  
4 crédits

**Responsabilité nationale :**  
EPN03 - Electroniques,  
électrotechnique, automatique et  
mesure (EEAM) / Jérémy VAN  
GORP